

**Problema**

a)(2ptos.) La matriz asociada a una aplicación lineal  $f$  en las bases canónicas de  $\mathbb{R}^3$  y  $\mathbb{R}^2$  es

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Calcular la matriz asociada al cambio de base de  $\{(1, 0), (0, 1)\}$  a  $B' = \{(1, 1), (2, 3)\}$  y la imagen (mediante  $f$ ) del vector  $(2, 3, 2)$  expresado en la base  $B'$ .

b)(2ptos.) Calcular el subespacio de vectores propios asociados al valor propio  $-2$  (de multiplicidad algebraica 2) de la matriz

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -7 & 5 & -1 \\ -6 & 6 & -2 \end{pmatrix}$$

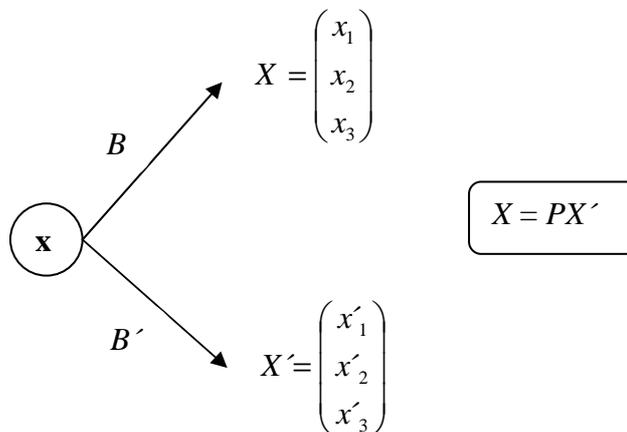
y decidir si  $A$  es diagonalizable.

Respuesta

La aplicación lineal  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$

a) Recordemos el efecto del cambio de base en las coordenadas de un vector

La relación que hay entre ambas expresiones de coordenadas es  $X' = PX$



En donde  $P = \begin{pmatrix} p_{11} & p_{12} & p_{13} \\ p_{21} & p_{22} & p_{23} \\ p_{31} & p_{32} & p_{33} \end{pmatrix}$  es la matriz de paso, que tiene por columnas las coordenadas de los elementos de la nueva base  $B'$  referidos a la base  $B$ .

En nuestro caso se trata de un cambio de base en  $R^2$ . La base  $B = \{(1,0), (0,1)\}$  es la base canónica. Sea  $Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$  la expresión de un vector  $x$  respecto de  $B$ .

La base  $B' = \{(1,1), (2, 3)\}$ . Sea  $Y' = \begin{pmatrix} y'_1 \\ y'_2 \end{pmatrix}$  la expresión del vector  $x$  referido a  $B'$

La relación que hay entre estas dos expresiones analíticas del del mismo vector  $x$  es

$$Y = PY'$$

Donde  $P$  es la matriz de paso, que tiene por columnas los elementos de la la base  $B'$ . Así pues, en nuestro caso

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

La relación que hay entre la expresión analítica de las coordenadas  $Y'$  conocidas las coordenadas  $Y$  es

$$Y' = P^{-1}Y$$

Vamos a calcular  $P^{-1}$ . Para ello usaremos el método de hacer operaciones elementales de fila que hagan la transformación

$$(P \mid I) \approx (I \mid P^{-1})$$

$$\left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right) \approx \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right) \approx \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right) \approx \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

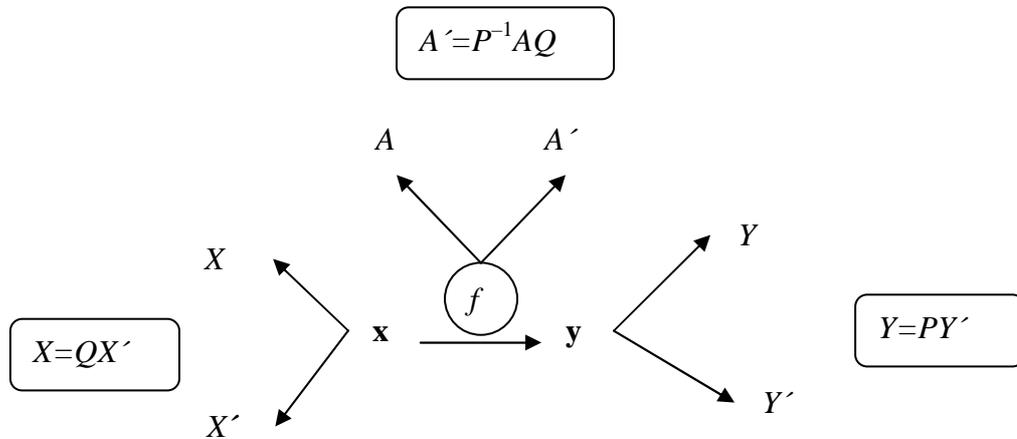
Así pues,

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Es decir;

$$\begin{pmatrix} y'_1 \\ y'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

Efectos de los cambios de base en la matriz asociada a una aplicación lineal



La justificación de esta relación entre las matrices  $A$  y  $A'$  asociadas a una aplicación lineal,  $f$ , es esta:

$$Y = AX \rightarrow PY' = A QX' \rightarrow Y' = P^{-1}A QX'$$

Como  $Y' = A'X'$ , identificando, en ambas expresiones, resulta que  $A' = P^{-1}AQ$ .

La imagen del vector  $f(2, 3, 2)$  expresado en la base canónica de  $R^2$  es

$$Y = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 13 \\ 10 \end{pmatrix}_B$$

Si queremos expresar este mismo vector respecto a la base  $B'$ , usaremos la relación que hemos hallado un poco más arriba,  $Y' = P^{-1}Y$

$$Y' = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 13 \\ 10 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 19 \\ -3 \end{pmatrix}$$

b) Vamos a estudiar la diagonalización del endomorfismo de matriz

$$A = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -7 & 5 & -1 \\ -6 & 6 & -2 \end{pmatrix}$$

▪ Polinomio característico

$$p(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \det \begin{pmatrix} -3-\lambda & 1 & -1 \\ -7 & 5-\lambda & -1 \\ -6 & 6 & -2-\lambda \end{pmatrix} = -\lambda^3 + 0\lambda^2 + 12\lambda + 16 = -(\lambda - 4)(\lambda + 2)^2$$

▪ Autovalores

Son las raíces del polinomio característico

$$\lambda = 4 \text{ (simple)} \quad \lambda = -2 \text{ (doble)}$$

▪ Autoespacios

$$E(\lambda) = \{\mathbf{x} \text{ tal que } A\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x}\} = \{\mathbf{x} \text{ tal que } (A - \lambda I)\mathbf{x} = \mathbf{0}\}$$

$$E(4) = \left\{ \begin{pmatrix} -7 & 1 & -1 \\ -7 & 1 & -1 \\ -6 & 6 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \begin{cases} -7x + y - z = 0 \\ -x + y - z = 0 \end{cases} = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$E(-2) = \left\{ \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 \\ -7 & 7 & -1 \\ -6 & 6 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \begin{cases} -x + y - z = 0 \\ z = 0 \end{cases} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$$

Para el estudio de este último autoespacio,  $E(-2)$ , previamente, hemos reducido el sistema a forma escalonada así:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 1 & -1 & 0 \\ -7 & 7 & -1 & 0 \\ -6 & 6 & 0 & 0 \end{array} \right) \approx \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -6 & 0 \\ 0 & 0 & -6 & 0 \end{array} \right) \approx \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Como la multiplicidad del autovalor  $\lambda = -2$  es dos y su autoespacio tiene dimensión uno. No coinciden ambas. Por tanto, la matriz  $A$  NO es diagonalizable.

No obstante, sí admite una expresión de Jordan.

- Expresión diagonal,  $J$ , y matriz de paso,  $P$ , tal que  $J = P^{-1}AP$ .

La expresión como matriz de Jordan va a ser de la forma (Ver página 169 del libro de teoría)

$$J = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

Para el caso del autoespacio  $E(4)$  no hay ningún problema y su autovector será el tercer vector de la base.

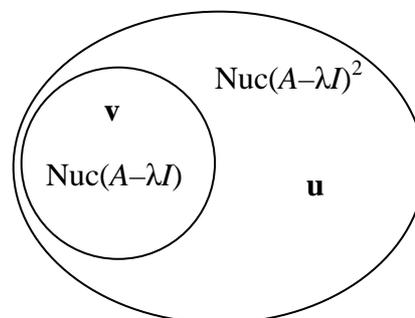
Para hallar una base del subespacio  $E(-2)$  tenemos que considerar la cadena de núcleos de las sucesivas potencias de  $(A - \lambda I)$

$$\text{Nuc}(A - \lambda I) \subset \text{Nuc}(A - \lambda I)^2$$

En nuestro caso:

$$\text{Nuc}(A - \lambda I) = E(-2) = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle$$

$$\text{Nuc}(A - \lambda I)^2 = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -36 & 36 & 0 \\ -36 & 36 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \left\{ -x + y = 0 \right\} = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$



Buscamos un vector  $\mathbf{u}$  que esté en  $\text{Nuc}(A - \lambda I)^2$ , pero que no esté en  $\text{Nuc}(A - \lambda I)$

Por ejemplo,  $\mathbf{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

Calculamos  $\mathbf{v} = (A - \lambda I) \mathbf{u}$

$$\text{En nuestro caso, } \mathbf{v} = \begin{pmatrix} -7 & 1 & -1 \\ -7 & 1 & -1 \\ -6 & 6 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Comentario: El vector  $\mathbf{v} \in \text{Nuc}(A - \lambda I)$

Para construir la matriz de paso, debemos elegir adecuadamente la base de referencia. Para ello tenemos en cuenta que

$$(A - \lambda I)\mathbf{v} = \mathbf{0} \quad \rightarrow \quad A\mathbf{v} = \lambda\mathbf{v}$$

$$(A - \lambda I)\mathbf{u} = \mathbf{v} \quad \rightarrow \quad A\mathbf{u} = \mathbf{v} + \lambda\mathbf{u}$$

Si consideramos la base  $B = \{\mathbf{v}, \mathbf{u}, \mathbf{w}\}$ , en ese orden se tiene que

$$A\mathbf{v} = \lambda\mathbf{v} \xrightarrow{B} \begin{pmatrix} \lambda \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad A\mathbf{u} = \mathbf{v} + \lambda\mathbf{u} \xrightarrow{B} \begin{pmatrix} 1 \\ \lambda \\ 0 \end{pmatrix}$$

El vector  $\mathbf{w}$  es la base de  $E(4)$ .

Así pues,

$$P = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Comentario: Una comprobación de  $J = P^{-1}AP$  es verificar que  $PJ = AP$

$$PJ = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 2 & -1 & 4 \\ 0 & -2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$AP = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -7 & 5 & -1 \\ -6 & 6 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 2 & -1 & 4 \\ 0 & -2 & 4 \end{pmatrix}$$

```

wxMaxima 13.04.2 [no guardado*]
Archivo  Editar  Celda  Maxima  Ecuaciones  Algebra  Análisis  Simplificar  Gráficos  Numérico  Ayuda
[
  (%i1) A:matrix([-3,1,-1],[-7,5,-1],[-6,6,-2]);
  (%o1)
  [ -3  1 -1 ]
  [ -7  5 -1 ]
  [ -6  6 -2 ]

  (%i2) charpoly(A,m);
  (%o2) -6(5-m)+7(-m-2)+((-m-2)(5-m)+6)(-m-3)+48

  (%i3) expand(%);
  (%o3) -m^3+12 m+16

  (%i4) factor(%);
  (%o4) -(m-4)(m+2)^2

  (%i5) eigenvalues(A);
  (%o5) [[4,-2],[1,2]]

  (%i6) eigenvectors(A);
  (%o6) [[[4,-2],[1,2]],[[[0,1,1],[1,1,0]]]]

  (%i11) M:matrix([-1,1,-1],[-7,7,-1],[-6,6,0]);
  (%o11)
  [ -1  1 -1 ]
  [ -7  7 -1 ]
  [ -6  6  0 ]

  (%i12) M^^2;
  (%o12)
  [  0  0  0 ]
  [ -36 36 0 ]
  [ -36 36 0 ]

  (%i13) triangularize(%);
  (%o13)
  [ -36 36 0 ]
  [  0  0  0 ]
  [  0  0  0 ]
]
Bienvenido a wxMaxima

```

```

(%i14) load(diag);
(%o14) C:/PROGRA~1/MAXIMA~1.2/share/maxima/5.31.2/share/contr

(%i15) j:jordan(A);
(%o15) [[4, 1], [-2, 2]]

(%i17) dispJordan(j);
(%o17) 
$$\begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix}$$


(%i18) ModeMatrix(A, j);
(%o18) 
$$\begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$


```