

Método de los mínimos cuadrados

(Ver página 226 del libro de teoría)

Supongamos un sistema, $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$, que no tiene solución.

Por ejemplo, este es un sistema que no tiene solución.

$$\begin{cases} 2x + 3y = 5 \\ 3x + 2y = -2 \\ 5x + 8y = 9 \\ 4x - y = 10 \end{cases} \leftrightarrow \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 2 \\ 5 & 8 \\ 4 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \\ 9 \\ 10 \end{pmatrix} \leftrightarrow$$
$$\leftrightarrow x \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 5 \\ 4 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \\ 9 \\ 10 \end{pmatrix} \leftrightarrow xC_1 + yC_2 = B$$

C_1 y C_2 son las columnas de la matriz, A , del sistema. No hay ningún (x, y) que verifique la igualdad.

El problema de resolver el sistema $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ por el método de los mínimos cuadrados consiste en encontrar el vector \mathbf{x}_0 que mejor aproxima una solución del sistema, en el sentido de que hace mínima la distancia entre $A\mathbf{x}_0$ y \mathbf{b} . Es decir, se trata de encontrar el valor \mathbf{x}_0 que hace mínimo

$$\|A\mathbf{x} - \mathbf{b}\|$$

En nuestro ejemplo, el problema consiste en halla un vector $\begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix}$ que haga que

$$A \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = x_0 C_1 + y_0 C_2 \approx B \text{ (lo más aproximado posible)}$$

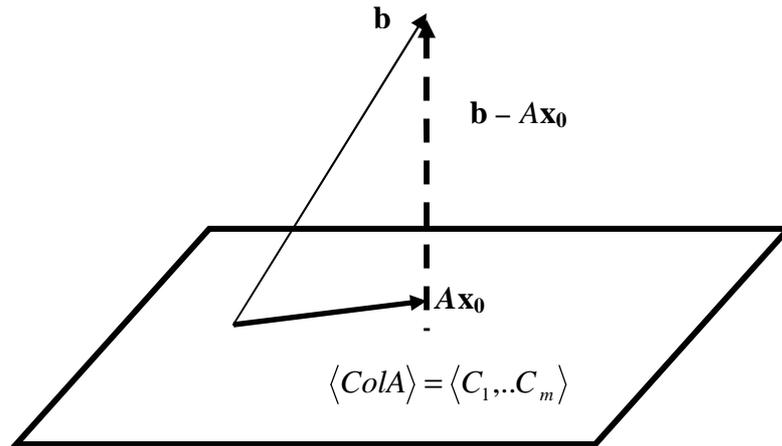
Obsérvese que el vector del primer miembro es una combinación lineal de las columnas de la matriz A .

$$x_0 C_1 + y_0 C_2 \in \langle C_1, C_2 \rangle$$

Así pues, el problema de hallar la solución de los mínimos cuadrados se puede formular como hallar el vector $A\mathbf{x}_0$ contenido en el espacio generado por las columnas de A que mejor aproxima al vector \mathbf{b} .

En nuestro ejemplo, se trata de hallar el vector $x_0 C_1 + y_0 C_2 \in \langle C_1, C_2 \rangle$ que mejor aproxima al vector B .

Teniendo en cuenta que la mejor aproximación es la proyección ortogonal



Hay que hallar el vector \mathbf{x}_0 tal que

$$\text{Proy}_{\langle ColA \rangle} \mathbf{b} = A\mathbf{x}_0$$

Lo que significa que el vector $(\mathbf{b} - A\mathbf{x}_0)$ es ortogonal a todas las columnas de la matriz A

Es decir, el producto escalar de \mathbf{b} por cada una de las columnas de A es cero

$$C_i^t \cdot (B - AX_0) = 0$$

Todas estas igualdades escritas en una sola fórmula es

$$A^t(B - AX_0) = 0 \text{ (vector columna 0)} \quad \leftrightarrow \quad \boxed{A^tAX_0 = A^tB}$$

A estas ecuaciones se denominan *ecuaciones normales*

En el ejemplo del principio, resulta esto

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & 5 & 4 \\ 3 & 2 & 8 & -1 \\ 4 & -1 & & \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 2 \\ 5 & 8 \\ 4 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 5 & 4 \\ 3 & 2 & 8 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \\ 9 \\ 10 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 54 & 48 \\ 48 & 78 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 89 \\ 73 \end{pmatrix}$$

La solución es $x_0 = 191/106 = 1,80$; $y_0 = -55/318 = -0,17$

En este ejemplo, el error cometido es

$$\begin{aligned} \|A\mathbf{x}_0 - \mathbf{b}\| &= \left\| \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 2 \\ 5 & 8 \\ 4 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1,80 \\ -0,17 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \\ 9 \\ 10 \end{pmatrix} \right\| = \left\| \begin{pmatrix} 3,08 \\ 5,06 \\ 7,64 \\ 7,37 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \\ 9 \\ 10 \end{pmatrix} \right\| = \left\| \begin{pmatrix} -1,92 \\ 7,06 \\ -1,36 \\ -2,63 \end{pmatrix} \right\| = \\ &= \sqrt{(-1,92)^2 + (7,06)^2 + (-1,36)^2 + (-2,63)^2} = 7,8 \end{aligned}$$



```
(%i1) A:matrix([2,3],[3,2],[5,8],[4,-1]);
(%o1) 
$$\begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 2 \\ 5 & 8 \\ 4 & -1 \end{bmatrix}$$

```

```
(%i2) AT:transpose(A);
(%o2) 
$$\begin{bmatrix} 2 & 3 & 5 & 4 \\ 3 & 2 & 8 & -1 \end{bmatrix}$$

```

```
(%i3) AT.A;
(%o3) 
$$\begin{bmatrix} 54 & 48 \\ 48 & 78 \end{bmatrix}$$

```

```
(%i4) AT.matrix([5],[-2],[9],[10]);
(%o4) 
$$\begin{bmatrix} 89 \\ 73 \end{bmatrix}$$

```

```
(%i5) solve([54*x+48*y=89, 48*x+78*y=73],[x,y]);
(%o5) 
$$\left[ \left[ x = \frac{191}{106}, y = -\frac{55}{318} \right] \right]$$

```

```
(%i10) float (%o5);
(%o10) 
$$\left[ \left[ x = 1.80188679245283, y = -0.17295597484277 \right] \right]$$

```

Problema de ajustar una nube de puntos a una recta usando el método de los mínimos cuadrados (Gauss)

Comentario: Gauss utilizó el método de los mínimos cuadrados para ajustar la órbita de Ceres a partir de unas cuantas observaciones y así predecir cuando y dónde podría volver a observarse el planetóide.

Ejemplo (Ver página 234)

Imaginemos la nube de puntos del plano (2, 3), (4, 2), (5,1) y (7, 0,5).

x_i	2	4	5	7
y_i	3	2	1	0,5

Evidentemente no hay una recta $y = mx + b$ que pase por estos cuatro puntos. Es decir, no hay valores m y b que verifiquen simultáneamente

$$\begin{cases} 2m + b = 3 \\ 4m + b = 2 \\ 5m + b = 1 \\ 7m + b = 0,5 \end{cases} \leftrightarrow \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 1 \\ 5 & 1 \\ 7 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} m \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \\ 0,5 \end{pmatrix}$$

Las ecuaciones normales

$$A^t A X_0 = A^t B$$

En este caso, las ecuaciones normales son

$$\begin{pmatrix} 2 & 4 & 5 & 7 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 1 \\ 5 & 1 \\ 7 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} m_0 \\ b_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 4 & 5 & 7 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \\ 0,5 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 94 & 18 \\ 18 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} m_0 \\ b_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 22,5 \\ 6,5 \end{pmatrix}$$

Si se despeja el vector de las incógnitas

$$\begin{pmatrix} m_0 \\ b_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 94 & 18 \\ 18 & 4 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 22,5 \\ 6,5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -0,52 \\ 3,96 \end{pmatrix}$$

Así pues, la ecuación de la recta de regresión, ajustada a la nube de puntos es

$$y = 3,96 - 0,52x$$

Comentario: Cuando se hace un enfoque analítico, para el cálculo de la recta de regresión, $y = mx + b$, que ajusta una nube de N puntos $\{(x_i, y_i)\}$, se busca hallar el mínimo de la función, $E(m, b)$, que es suma de los errores cuadráticos.

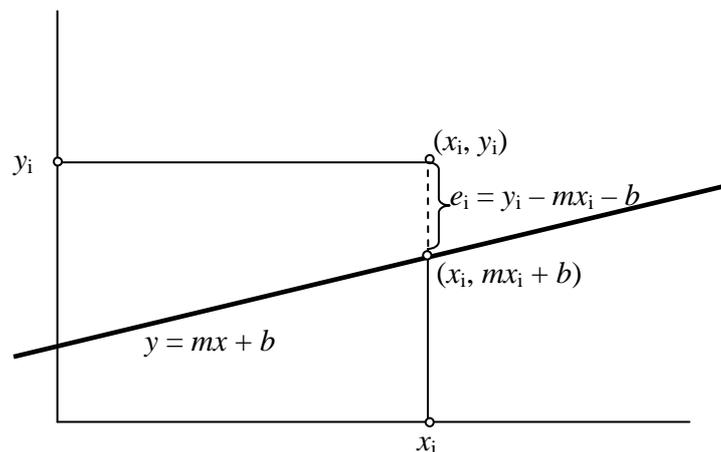
$$E(m, b) = \sum_1^N e_i^2 = \sum_1^N (y_i - mx_i - b)^2$$

Los valores de m y b que minimizan $E(m, b)$, son las soluciones de las ecuaciones

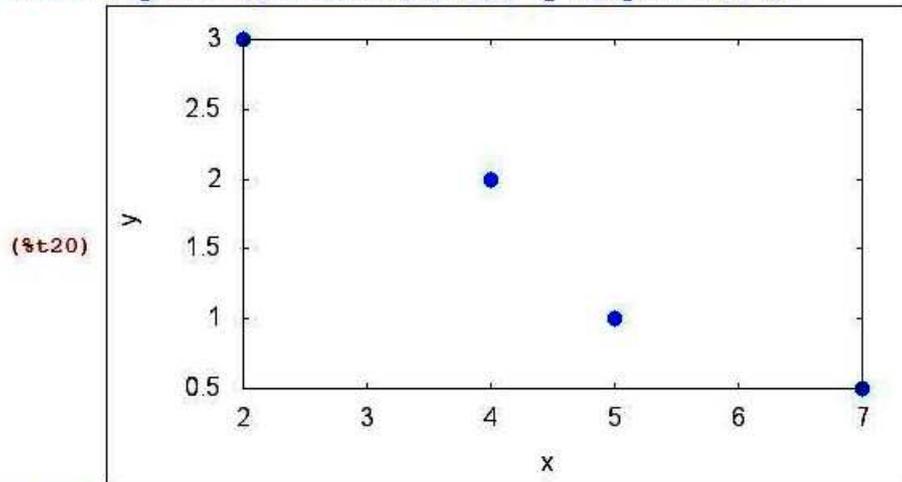
$$\frac{\partial E}{\partial m} = 0 \quad \rightarrow \quad \left(\sum_1^N x_i^2 \right) m + \left(\sum_1^N x_i \right) b = \sum_1^N x_i y_i$$

$$\frac{\partial E}{\partial b} = 0 \quad \rightarrow \quad \left(\sum_1^N x_i \right) m + Nb = \sum_1^N y_i$$

Como se puede ver, son las mismas que se han obtenido antes por métodos algebraicos.

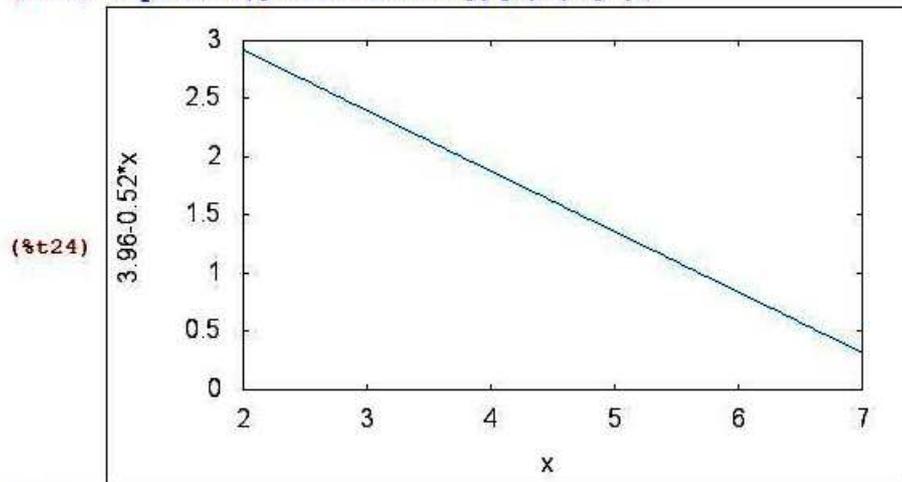



```
(%i20) wxplot2d([[discrete,a,b],[style,[points]]]);
```



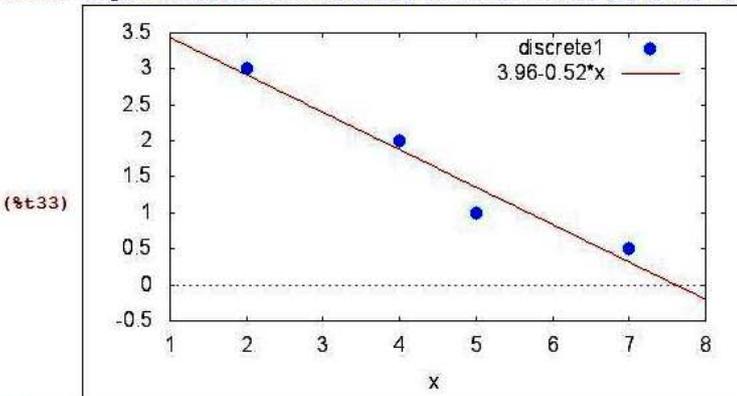
(%o20)

```
(%i24) wxplot2d([-0.52*x+3.96],[x,2,7]);
```



(%o24)

```
(%i33) wxplot2d([[discrete,a,b],[-0.52*x+3.96],[x,1,8],[style,[points],[lines]]]);
```



(%o33)

Solución del problema de los mínimos cuadrados a partir de la factorización QR

Recordatorio: **Factorización QR**

Supongamos que la matriz A está factorizada

$$A = QR$$

Donde Q es la matriz ortonormal que se obtiene aplicando el proceso de Gram-Schmidt a las columnas de la matriz A .

Las columnas de la matriz Q forman una base ortonormal. Por tanto, $Q^t Q = I$. O lo que es lo mismo $Q^t = Q^{-1}$

La matriz R es una matriz triangular superior, con elementos positivos en la diagonal.

$$A = QR \rightarrow R = Q^{-1}A \rightarrow R = Q^t A$$

Supongamos que el sistema que hay que resolver por el método de los mínimos cuadrados es

$$AX = B$$

Supongamos $A = QR$ es su factorización QR

Las ecuaciones normales son

$$A^t AX = A^t B \rightarrow R^t Q^t QRX = R^t Q^t B \rightarrow R^t RX = R^t Q^t B \rightarrow$$

$$RX = Q^t B$$